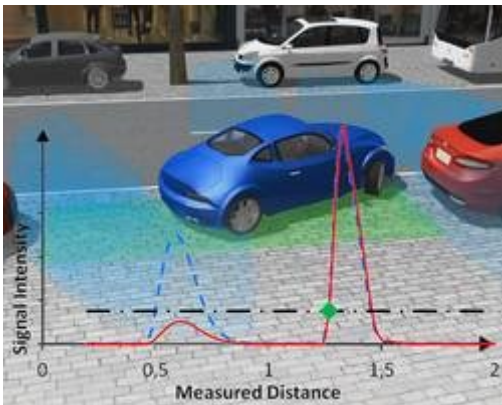


## Guten Tag,

in diesem Newsletter informieren wir Sie über folgende aktuelle Themen:

- **Treffen Sie uns auf dem Stuttgarter Symposium** am Stand oder bei unserem Vortrag: Physikalische Modellierung für umfelderfassende Sensoren >>
- **SAE Paper mit ARAI:** Entwicklung einer semi-aktiven Fahrwerksregelung >>
- **DYNA4 2.4:** Simulationsumgebung mit neuen Team-Funktionen >>
- TESIS DYNAware ist **Mitglied im ASAM-Konsortium** >>
- **DYNAware R3.3.7** mit verbesserten HiL-Funktionen und aktueller Systemkompatibilität >>
- **Firmenportrait:** Mit voller Begeisterung voraus >>
- YouTube **Tutorial-Videos:** Einführung in die Fahrdynamiksimulation >>
- **Formula Student Package** mit Boliden und Hockenheim-Track >>

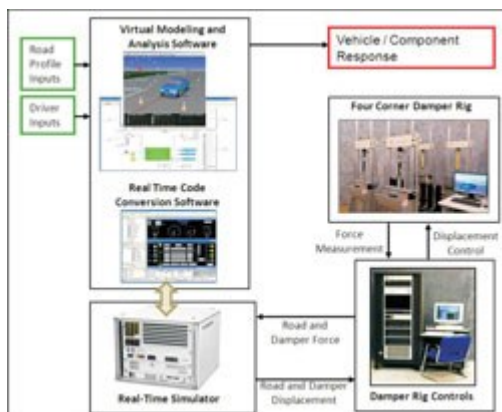
## News 1/2015



### Treffen Sie uns: Vorträge, Ausstellungen, Schulungen

- **5. Stuttgarter Symposium** vom 17.-18. März 2015: **Stand und Vortrag:** Physikalische Modellierung für umfelderfassende Sensoren auf Basis GPU-gestützter Shader-Technologie. >>
- **MATLAB-Expo 2015** am 12. Mai 2015 in München: **Vortrag:** Große Simulink-Modelle mit Bus Objects effizienter gestalten >>
- **Ausstellung** auf dem Fahrwerk Symposium **chassis tech plus** vom 16.-17. Juni 2015 in München >>

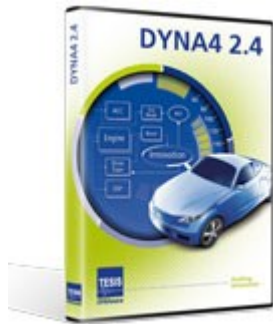
**Ausstellungs- und Vortragstermine >>**  
**Schulungstermine >>**



### SAE Paper: Entwicklung einer semi-aktiven Fahrwerksregelung

ARAI Indien hat gemeinsam mit TESIS DYNAware auf der SIAT India 2015 ein preisgekröntes SAE Paper zur simulationsbasierten Entwicklung einer semi-aktiven Fahrwerksregelung vorgestellt. Es beschreibt die komplexe Optimierung zwischen Straßenhaftung und Fahrkomfort, um damit ein Maximum an Sicherheit und Fahrspaß zu erhalten. Die Steuergerätefunktionen wurden schrittweise zunächst im Software-in-the-Loop-Verfahren (SiL) und später durch ein Hardware-in-the-Loop-System (HiL) getestet.

**Lesen Sie mehr >>**



## DYNA4 2.4: Simulationsumgebung mit neuen Team-Funktionen

Die aktuelle Version DYNA4 2.4 bietet z. B. flexible Konfigurationsmöglichkeiten für übergreifende Zusammenarbeit, Unterstützung der IT-Administration durch zentralisierte Verwaltung, schnellere Verfügbarkeit von Hardware-in-the-Loop Simulation, verbesserte Animation und Unterstützung für aktuelle Software und Hardware-Systeme.

[Mehr zu DYNA4 2.4 >>](#)

## TESIS DYNAware ist Mitglied im ASAM-Konsortium



Die Echtzeit-Simulationssoftware (DYNA4, veDYNA, enDYNA) der TESIS DYNAware ist seit jeher offen konzipiert, um durchgängige Prozesse in der Steuergeräte- und Komponentenentwicklung zu unterstützen.

Daher unterstützen unsere Simulationsumgebungen auch diverse ASAM-Standards. Als ASAM-Mitglied können wir nun unser Know-how bei der Weiterentwicklung der Standards aktiv einbringen.

[Mehr >>](#)

## DYNAware R3.3.7 mit verbesserten HiL-Funktionen und aktueller Systemkompatibilität



Das neue Release bietet eine Reihe an Verbesserungen für Motorsimulation mit **enDYNA** als auch für Fahrdynamiksimulation mit **veDYNA** z. B.:

- Dual Task Motormodelle für enDYNA Thermo (bisher enDYNA Themos)
- Schnellerer Start der HiL-Simulation
- Update und erweiterte Unterstützung von HiL-Plattformen und Windows-Kompatibilität

[Mehr zu DYNAware R.3.3.7 >>](#)



## Mit voller Begeisterung voraus

Das **Alumni-Magazin KontaktTUM der TU München** stellt die Firmenhistorie der TESIS DYNAware und Dr. Cornelius Chucholowskis vielfältiges Engagement im universitären Umfeld vor. Parallel zu seinen unternehmerischen Tätigkeiten ist der TUM Alumnus Lehrbeauftragter an einigen Universitäten und hat eine Forschungsk Kooperation mit dem TUM-Lehrstuhl für Fahrzeugtechnik. Der engagierte Wissenschaftler und Unternehmer betreut zudem Abschlussarbeiten und unterstützt Formula-Student-Teams.

[Mehr >>](#)

## Tutorial-Videos: Einführung in die Fahrdynamiksimulation mit veDYNA Entry



So gelingt der Einstieg in die Fahrdynamiksimulation: Kurze Tutorials erklären veDYNA und die Modelltheorie. Die Videos gibt es auf Deutsch oder Englisch und sind auch für veDYNA Light oder Standard geeignet:

- Einführung in die Fahrdynamiksimulation >>
- Fahrzeugparametrierung >>
- Definition von Fahrtests >>
- Modellhintergrund des veDYNA Fahrdynamikmodells >>
- Ergebnisanalyse mit Plot GUI und Animation >>

[Youtube-Playlist starten >>](#)

## Formula Student Package für veDYNA Entry



Wie muss ein Formula Student Fahrzeug ausgelegt sein, um auf der Rennstrecke vorne dabei zu sein? Dies zeigt sich durch virtuelle Testfahrten am PC! Am einfachsten geht der Einstieg in die Fahrdynamiksimulation gratis mit veDYNA Entry. Um gleich mit den passenden Voraussetzungen loszulegen, haben wir zusätzlich ein Formula-Student-Package zusammengestellt, mit **parametrisiertem Boliden** und dem **Hockenheim Endurance Track**.

[Mehr erfahren und downloaden >>](#)

## Weitere Informationen und Kontakt

- Die TESIS DYNAware: Wer wir sind – [Mehr >>](#)
- DYNA4: Modulares Simulations-Framework für effiziente Arbeit mit Simulationsmodellen – [Mehr >>](#)
- DYNA4 Driver Assistance: Verkehrsumgebung, 3D-Straße und Animation – [Mehr >>](#)
- DYNA4 Car Professional: Präzises Fahrzeugmodell, 3D-Straße und Fahrmanöver – [Mehr >>](#)
- DYNA4 Engine Themos: Thermodynamische Motormodelle für Benzin- und Dieselmotoren – [Mehr >>](#)
- DYNA4 Advanced Powertrain: Antriebsstrangsimulation von Hybrid-, Elektro- und konventionellen Fahrzeugen – [Mehr >>](#)
- DYNA4 Commercial Vehicles: Nutzfahrzeug-Simulation in Echtzeit – [Mehr >>](#)
- Services auch für spezielle Simulationsaufgaben – [Mehr >>](#)

### Kontaktieren Sie uns!

Schreiben Sie an [thesis.dynaware@thesis.de](mailto:thesis.dynaware@thesis.de) oder rufen Sie uns einfach an:  
Ihre Ansprechpartnerin: Frau Susanne Böttinger, Telefon: +49 (0) 89 7473 777 444.

## Impressum

### TESIS DYNAware Technische Simulation Dynamischer Systeme GmbH

Baierbrunner Str. 15  
81379 München  
Deutschland

[www.thesis-dynaware.com](http://www.thesis-dynaware.com)

Telefon +49 89 747377-0  
Telefax +49 89 747377-99  
Sitz: München, Amtsgericht München HRB 115649  
Geschäftsführung: Dr.-Ing. Cornelius Chucholowski