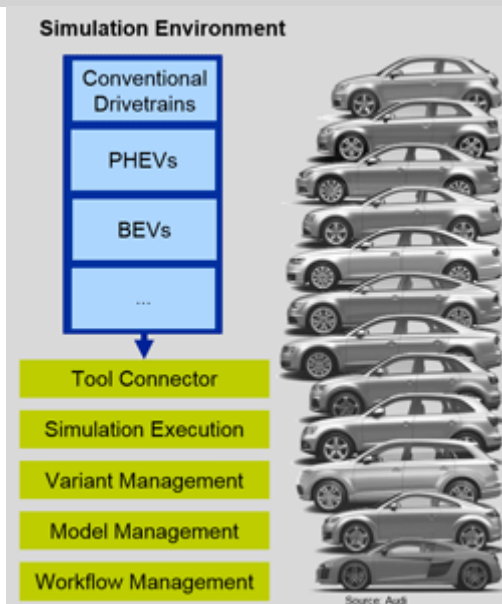


## Guten Tag,

in diesem Newsletter informieren wir Sie über folgende aktuelle Themen:

- **Audi:** Enterprise-Simulationsumgebung für Energiemanagement im Fahrzeug >>
- **Bombardier:** Elektrifizierter Stadtbus: Absicherung mit Simulation >>
- **Nutzfahrzeuge:** Simulation von Teleskopladern und Staplern >>
- **Unternehmen:** TESIS DYNAware erweitert die Geschäftsführung >>
- **DYNA4 2.6:** Neue 3D-Animationsfunktionen und zusätzliche Framework-Flexibilität >>
- **Reifenmodell** TMeasy 5 in DYNA4 >>
- **Fachvorträge und Ausstellungen** >>

## News 2/2016



### Audi: Enterprise-Simulationsumgebung für Energiemanagement im Fahrzeug

Effizientes Energiemanagement für die gesamte Audi-Fahrzeugflotte zu realisieren, ist eine Herausforderung, die nur abteilungsübergreifend zu lösen ist. Viele der dabei vorhandenen Analyse- und Optimierungsfragen lassen sich nur mit Simulation beantworten. Hierfür wurde zusammen mit TESIS DYNAware eine Simulationsplattform aufgebaut, in der hunderte Fahrzeugvarianten transparent für alle Abteilungen nutzbar sind und Simulationsergebnisse nachvollziehbar verwaltet werden.

[Audi Enterprise-Simulationsumgebung >>](#)



### Bombardier E-Bus: Absicherung mit Simulation

In Mannheim fahren Elektrobusse mit Bombardier Primove Technologie im täglichen Passagierbetrieb. Hierbei kommen unter anderem ein induktives Schnelladesystem sowie ein effizienter Elektroantrieb über eine Elektroportalachse zum Einsatz. TESIS DYNAware wurde beauftragt, per Simulation das Zusammenspiel von Fahrdynamik und elektrischem Antrieb bis in den Grenzbereich zu überprüfen.

[E-Bus-Absicherung für Bombardier >>](#)  
[Video: Vergleichssimulation mit/ohne Fehleraufschaltung >>](#)

## Simulation von Teleskopladern und Staplern



Dynamische Simulation kann in der Entwicklung von speziellen Nutzfahrzeugen, wie z. B. Teleskopladern, Gabelstaplern, Containerstaplern etc. vielfältig eingesetzt werden. Das Analyse- und Test-Spektrum beinhaltet das Fahrzeugverhalten, Energiemanagement-Themen, Motorsteuerung bis hin zu Fahrerassistenzsystemen. TESIS DYNAware liefert hierfür sowohl maßgeschneiderte Umgebungen auf der Basis des Simulationsframeworks DYNA4 als auch Engineering-Services nach Bedarf. Besonders hilfreich bei vielen Fahrzeugvarianten ist das integrierte Varianten- und Ergebnismanagement, und die (optionale) Nutzung Ihrer eigenen Simulationsmodelle im Framework.

[Simulation von speziellen Nutzfahrzeugen >>](#)  
[Video: Fahrzeugsimulation eines Teleskopladers >>](#)



## TESIS DYNAware erweitert die Geschäftsführung

Maximilian Chucholowski (35) ist zweiter Geschäftsführer der TESIS DYNAware, den Spezialisten für Fahrzeugsimulation. Er teilt sich die Unternehmensleitung mit dem Firmengründer Dr.-Ing. Cornelius Chucholowski und leitet die Softwareentwicklung der Simulationsprodukte. Ergänzend zur klassischen Fahrzeugsimulation verfolgt er das Ziel, die TESIS DYNAware hin zu einem Enterprise-Lösungsanbieter auszurichten.

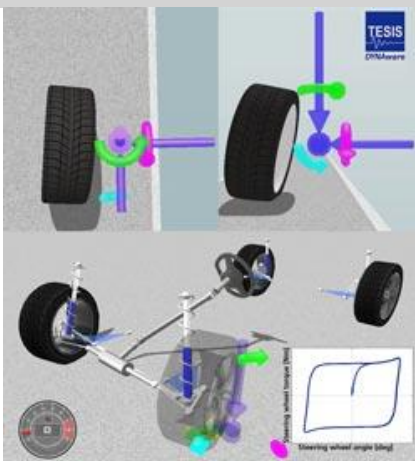
[Mehr über Maximilian Chucholowski >>](#)



## DYNA4 2.6: Neue 3D-Animationsfunktionen und zusätzliche Framework-Flexibilität

- **Vielfältige Visualisierungsfunktionen** in der 3D-Animation, z. B. dynamische Plot- und Anzeigeelemente, Bild- und Textelemente, verschiedene Verzerrungskameras, vollautomatische Terraingenerierung, Vergleichsanimationen uvm.
- Verbesserte **Framework-Funktionen**, z. B. neue Automation-API für Echtzeit-Targets
- **Kompatibilitäts-Updates** z. B. für Matlab R2016a, Windows 10 und diverse HiL-Plattformen

[Mehr über DYNA4 2.6 erfahren >>](#)



## Reifenmodell TMeasy 5

TMeasy ist ein besonders einfach nutzbares, echtzeitfähiges und trotzdem hochgenaues Reifenmodell für Handlinguntersuchungen. Die neueste Version TMeasy 5 bietet Verbesserungen für Stillstand, langsames Fahren und dynamische Kräfte. TMeasy kann nun voll integriert in DYNA4 Car Professional sowie in DYNA4 Commercial Vehicles genutzt werden. Damit lässt es sich per GUI parametrieren und im virtuellen Tire-Test-Rig untersuchen. Natürlich können Sie das Reifenmodell in DYNA4 auch mit Ihren eigenen Fahrzeugmodellen kombinieren.

[Mehr über TMeasy 5 >>](#)

## Fachvorträge und Ausstellungen



- **Vortrag:** Close to reality surrounding model for virtual testing of autonomous driving and ADAS  
AVEC 2016, 13.-16.9. in München
- **Vortrag:** GPU supported Real-Time Sensor Modeling for ADAS Development in Simulink  
MAC, 21.09.2016 in Stuttgart
- **Ausstellung:** Energiemanagement für neue Antriebskonzepte und 48 Volt Bordnetze  
VPC, 27.-28.09. in Hanau
- **Vortrag:** Elektrifizierter Primove Stadtbus, Funktionale Absicherung mit Fahrversuch und Simulation  
SIMVEC, 22.-23.11. in Baden-Baden

[Terminübersicht >>](#)

## Weitere Informationen und Kontakt

- **TESIS DYNAware:** Wer wir sind – Firmenprofil
- **DYNA4 Framework:** Modulares Simulations-Framework für effiziente Arbeit mit Simulationsmodellen
- **DYNA4 Driver Assistance:** Verkehrsumgebung, 3D-Straße und Animation
- **DYNA4 Car Professional:** Präzises Fahrzeugmodell, 3D-Straße und Fahrmanöver
- **DYNA4 Engine Professional:** Thermodynamische Motormodelle für Benzin- und Dieselmotoren
- **DYNA4 Advanced Powertrain:** Systemsimulation für Hybrid-, Elektro- und konventionelle Fahrzeuge
- **DYNA4 Commercial Vehicles:** Nutzfahrzeug-Simulation in Echtzeit
- **Engineering-Services** auch für spezielle Simulationsaufgaben

### Kontaktieren Sie uns!

Schreiben Sie an [tesis.dynaware@tesis.de](mailto:tesis.dynaware@tesis.de) oder rufen Sie uns einfach an:  
Ihre Ansprechpartnerin: Frau Susanne Beckert, Telefon: +49 (0) 89 7473 777 444.

## Impressum

### TESIS DYNAware Technische Simulation Dynamischer Systeme GmbH

Baierbrunner Str. 15  
81379 München  
Deutschland

[www.tesis-dynaware.com](http://www.tesis-dynaware.com)

Telefon +49 89 747377-0  
Telefax +49 89 747377-99  
Sitz: München, Amtsgericht München HRB 115649  
Geschäftsführung: Dr.-Ing. Cornelius Chucholowski, Maximilian Chucholowski

Copyright © 2016 TESIS DYNAware Technische Simulation Dynamischer Systeme GmbH.  
Alle Marken, Warenzeichen und registrierten Warenzeichen sind Eigentum der jeweiligen Inhaber.